

Importante: Lea atentamente este manual antes de la instalación. Este manual es parte integral de su producto, guárdelo para referencia.

Advertencias: En primer lugar, compruebe que este producto es adecuado para la instalación. Lea atentamente la característica técnica antes de la instalación.

La instalación de esta unidad de control debe ser realizada correctamente por instaladores calificados, siguiendo las reglas y regulaciones del país de instalación.

Es obligatorio realizar un mantenimiento periódico cada 6 meses. El mantenimiento o la reparación deben ser realizados por personal técnico calificado. Desconecte la alimentación antes de realizar tareas de mantenimiento o reparación.

Este dispositivo está destinado a la automatización de puertas, no se recomienda para cualquier otra aplicación.

El incumplimiento de las normas puede causar graves daños a personas, animales o cosas. El fabricante descarga toda responsabilidad por el incumplimiento de las normas.

No deje esta unidad de control desatendida o donde los niños puedan alcanzarla.

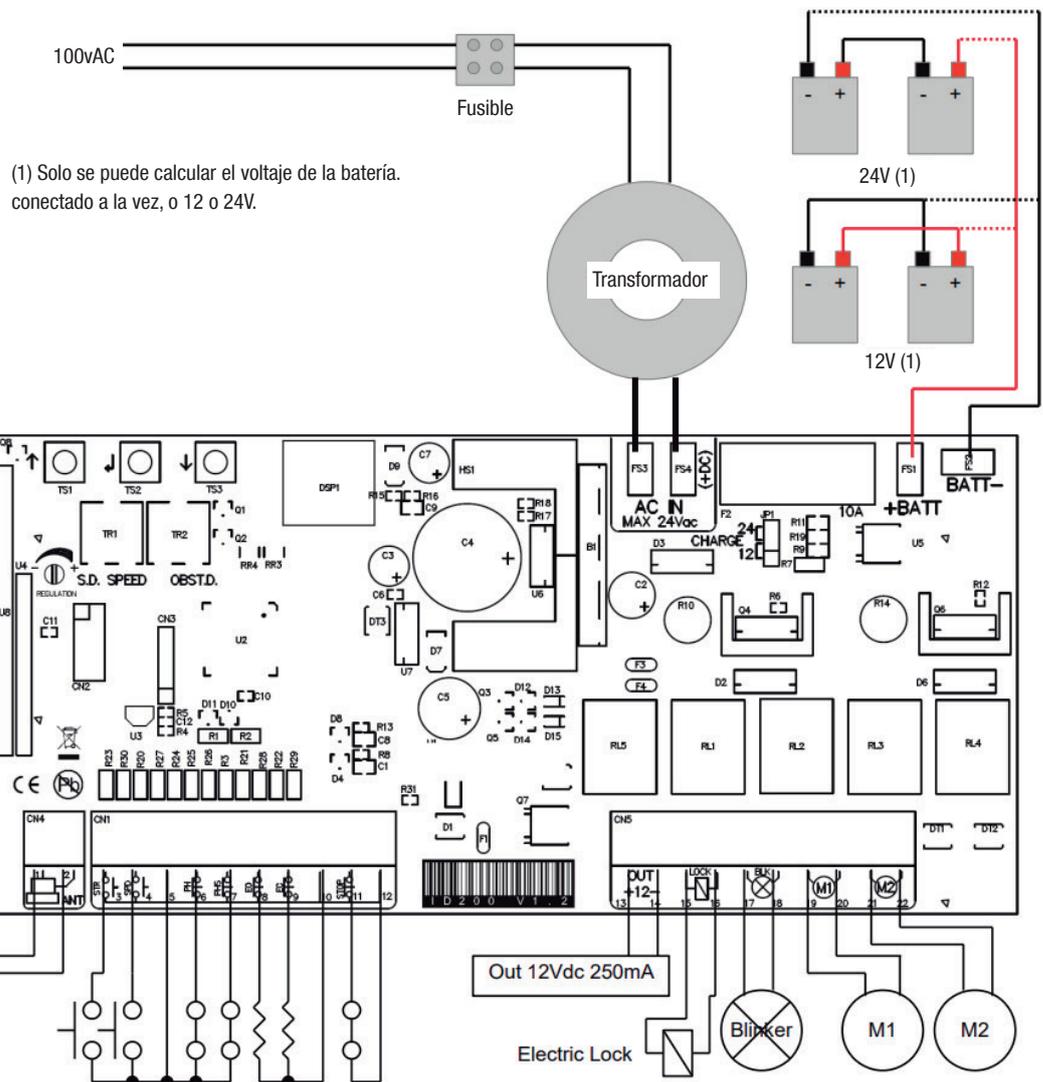
Comprobación preliminar: Antes de instalar esta central, verifique que todos los dispositivos conectados respeten las normas técnicas y las características mencionadas en la siguiente tabla. Verifique que se haya instalado un interruptor que funcione y sea adecuado para la instalación. Verificar que los cables que componen la instalación, sean aptos para la misma.

Características técnicas

Alimentación	12-20Vac/100-200VA
máx. Salida de corriente	(14-15) 250mA
Cargador de batería integrado	12/24V 100mA
Corriente máxima del motor	8A (transformador 200VA)
Corriente máxima de luz intermitente	1A
Cerradura electrica Max	2A
Rango de temperatura de funcionamiento	-5 +60°C
Batería de respaldo	(2x) 12V 4.5Ah

CABLEADO

Funciones principales



(1) Solo se puede calcular el voltaje de la batería. conectado a la vez, o 12 o 24V.

1	Antena	Final de carrera de apertura para motor 2 NC (ver parámetro E_C en menú avanzado)
2	Escudo de antena	10 Comunes
3	Entrada de inicio (NA) Abre completamente la puerta.	11 Entrada de parada (NC). Siempre detiene los motores y bloquea la actividad de la centralita.
4	Entrada de peatones (NO) Abre solo el motor 2	12 Común
5	Común	13-14
6	Entrada fotocélula (NC) Durante la pausa: recarga la pausa. Durante el cierre: Invierte el sentido de los motores.	15-16 Salida de la fuente de alimentación 12Vcc 250mA. Salida electroce- rradura
7	Entrada de parada de fotos (NC) Durante la pausa: recarga la pausa Durante el cierre: Invierte el sentido de los motores. Durante la apertura: detiene los motores y espera a que vuelva a cerrarse el contacto.	17-18 Salida de luz intermitente. 12/24V 1A
8	Entrada analógica de flanco de apertura (8K2 ohm/NC ver parámetro E_D en menú avanzado) Esperando un mando de apertura: inhibe la apertura Durante la apertura: invierte el sentido del motor durante 1 segundo. Si no se usa, se deja desconectado.	19-20 Salida motor 1 8A
9	Entrada analógica de borde de cierre (8K2 ohm/NC ver parámetro E_C en menú avanzado). Esperando mando de cierre: inhibe el cierre Durante el cierre: invierte el sentido del motor durante 1 segundo Si no se usa, se deja desconectado.	21-22 Salida motor 2 8A
		TR1 Trimmer de ralentización
		TS1- TS3 Trimmer de sensibilidad de detección de obstáculos
		TR2 Botón de entrada
		DSP Pantalla
		FS3 - FS4 Entrada transformador 12-20Vac / 100-200VA
		F2 Fusible de batería 10A Rápido
		FS1- FS2 Entrada de batería de respaldo 12/24Vdc
		JP1 Selector de voltaje de batería de respaldo 12/24V

Estado de las entradas

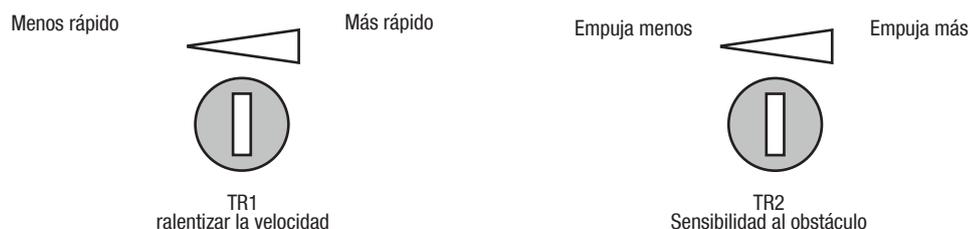
Cuando la unidad de control está en espera, el usuario puede leer el estado de las entradas en la pantalla.

- : No hay entradas activas.
- SP : Entrada de parada activa.
- PS : Entrada Photostop activa.
- E_D : Entrada analógica de apertura de borde activa.
- E_C : Entrada analógica de cierre de borde activa.
- P_C : Entrada fotocélulas activa.
- SE : Entrada de inicio activa.
- P_d : Entrada peatonal activa.
- OP : Entrada abierta activa.
- CL : Entrada de cierre activa.

Durante la pausa, la pantalla muestra la cuenta regresiva de segundos hasta el cierre.

Ajuste de recortadores

El trimmer de ralentización regula la disminución de velocidad. Regule la velocidad demasiado baja, ya que en épocas de frío podría frenarse el motor.
El trimmer de sensibilidad de obstáculos ajusta el nivel de detección de obstáculos aprendido por la unidad de control durante el tiempo de trabajo programación. Esta multa reglamentaria debe hacerse después del aprendizaje de los tiempos de trabajo.
Normalmente el trimmer va en el centro, en esta posición debería ser posible respetar las reglas en la mayoría de las instalaciones. Si es necesario resolver problemas relacionados con normas o situaciones ambientales (ej. viento fuerte) es posible regular este trimmer aumentando o disminuyendo la sensibilidad.



Instalación rápida

Para programar rápidamente los tiempos de trabajo, abra ambas alas y luego manténgalas presionadas hasta que lea R_u en la pantalla. La unidad de control hará varias pruebas y aprenderá los tiempos de trabajo. Cuando finaliza el procedimiento, la luz intermitente se apaga.

Transmisores de aprendizaje automático

Es posible aprender transmisores rápidamente sin usar el menú base. Para insertar un nuevo transmisor, transmita 3 veces con el nuevo control remoto, haciendo al menos 1 segundo de pausa entre cada transmisión. Que transmitir 3 veces con un transmisor ya en la memoria y luego una vez con el nuevo. Cuando finaliza la programación, la luz intermitente parpadea una vez.

Atención: la función debe estar habilitada, consulte el "menú avanzado" - transmisores de aprendizaje automático. El nuevo código toma el mismo canal como el que se usó para insertarlo.

CONFIGURACIÓN DEL TABLERO

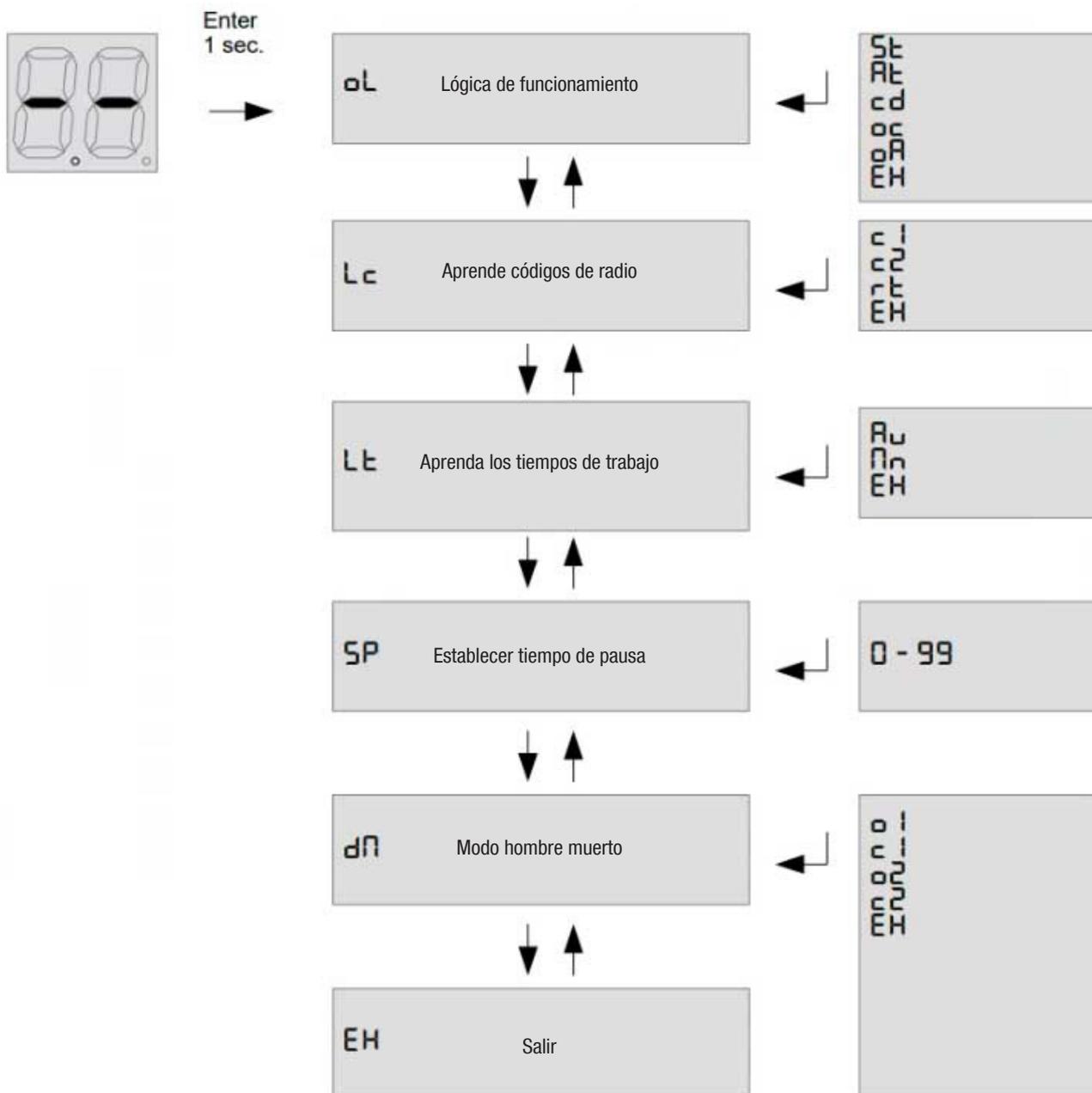
Menú básico

Presione enter 1 durante al menos 1 segundo para ingresar al menú base.

oL está en la pantalla, con arriba/abajo es posible seleccionar otras funciones de este menú.

Para salir de este menú, seleccione EH o presione hacia arriba y hacia abajo al mismo tiempo.

Después de 20 segundos sin acciones, la central sale sola de este menú.



DM

DESCRIPCIÓN DEL MENÚ BASE:

□L Lógica de funcionamiento:

Seleccione □L y presione enter, con arriba/abajo, seleccione la lógica deseada entre el siguiente final, presione una vez enter. Ver ficha lógicas de funcionamiento para obtener más información.

5E: modo steb by steb: las entradas 3 y 4 funcionan como Start y Peatonal start.

RE: modo steb by steb con cierre automático: las entradas 3 y 4 funcionan como Start y Peatonal start.

c d: Modo Condominio: las entradas 3 y 4 funcionan como Arranque y Arranque peatonal.

□c: Modo Abrir/Cerrar: las entradas 3 y 4 funcionan como Abrir y cerrar.

□R: Modo Abrir/Cerrar con cierre automático: las entradas 3 y 4 funcionan como Abrir y cerrar.

Para salir de este menú, seleccione EH o presione hacia arriba/abajo al mismo tiempo.

Lc Código de aprendizaje/eliminación de transmisores:

Seleccione la función de código de aprendizaje Lc y presione enter, luego seleccione una de las siguientes funciones con arriba/abajo.

c 1: aprende un transmisor en el canal 1: Comando de inicio

c 2: aprende un transmisor en el canal 2: Comando de peatones

r E: Elimina todos los transmisores en la memoria.

Una vez seleccionado el canal transmite el código, en la pantalla se muestra "□F" por un tiempo si se realiza la operación.

Para reemplazar el canal de un código, simplemente seleccione el canal deseado y transmita una vez el mismo código.

Para eliminar un solo código, seleccione r E y transmita el código que desea eliminar, en la pantalla se muestra "□F" por un momento si se hace la operación.

Para borrar todos los códigos, seleccione r E y presione enter, luego confirme con 3E.

Para salir de este menú, seleccione EH o presione hacia arriba/abajo al mismo tiempo

LE aprende el tiempo de trabajo:

Atención: antes de iniciar el procedimiento de inclinación, la puerta debe estar abierta para realizar el procedimiento automático, de lo contrario debe estar cerrada para hacer el procedimiento manual. Utilice la función de "hombre muerto" para colocar la puerta en la posición correcta.

¿Es posible programar el tiempo de trabajo automáticamente? Consulte "Instalación rápida".

Seleccione LE en el menú base y presione enter, luego seleccione el modo de aprendizaje con arriba/abajo.

Ru: Procedimiento de aprendizaje automático (ajustar el portón completamente abierto antes de iniciar este procedimiento).

Atención: en este procedimiento todas las entradas de seguridad están deshabilitadas.

Las hojas se cierran solas, mientras tanto todos los tiempos de trabajo y valores para el sensor de detección de obstáculos son aprendidos. Si solo se conecta el motor 2, la central se configura para "funcionamiento hoja única". Si los bordes analógicos son conectados, se habilitan automáticamente.

Rn: Procedimiento de aprendizaje manual (poner el portón completamente cerrado antes de iniciar este procedimiento).

Atención: en este procedimiento todas las entradas de seguridad están deshabilitadas.

Ambas hojas comienzan a abrirse, en esta fase es posible programar la velocidad de desaceleración con el trimmer. Una vez ambas alas están abiertas, presione enter en breve.

Si se instalan finales de carrera en serie al motor, y está habilitada la relativa función 'SL' en el avanzado menú, no es necesario dar comandos.

□ I está escrito en la pantalla.

En la fase que sigue, ingrese el control del botón en la siguiente secuencia: arranque motor 1, arranque motor 2, desaceleración del motor 1, reducir la velocidad del motor 2, detener el motor 1, detener el motor 2.

Si solo está conectado el motor 2 (modo de una sola hoja), programe tiempos solo para este motor.

Si se instalan finales de carrera en serie al motor, y está habilitada la relativa función 'SL' en el avanzado menú, los motores se detienen automáticamente al final del recorrido.

Para salir de este menú, seleccione EH o presione hacia arriba/abajo al mismo tiempo.

SP Establecer tiempo de pausa:

Use arriba/abajo para configurar el tiempo de pausa entre 0 y 99 segundos. Pulse Intro para confirmar. Para salir sin modificaciones empujar juntos hacia arriba y hacia abajo.

Atención: la configuración de un tiempo de pausa no permite el cierre automático, consulte el capítulo "Lógica de funcionamiento □L" para habilitar esta función.

□H Modo hombre muerto:

Seleccionando este menú es posible controlar cada motor en modo hombre presente. Empuje hacia arriba y hacia abajo para seleccionar uno de siguiente elemento:

□ 1 Abrir motor 1

c 1 Cerrar motor 1

□ 2 Abrir motor 2

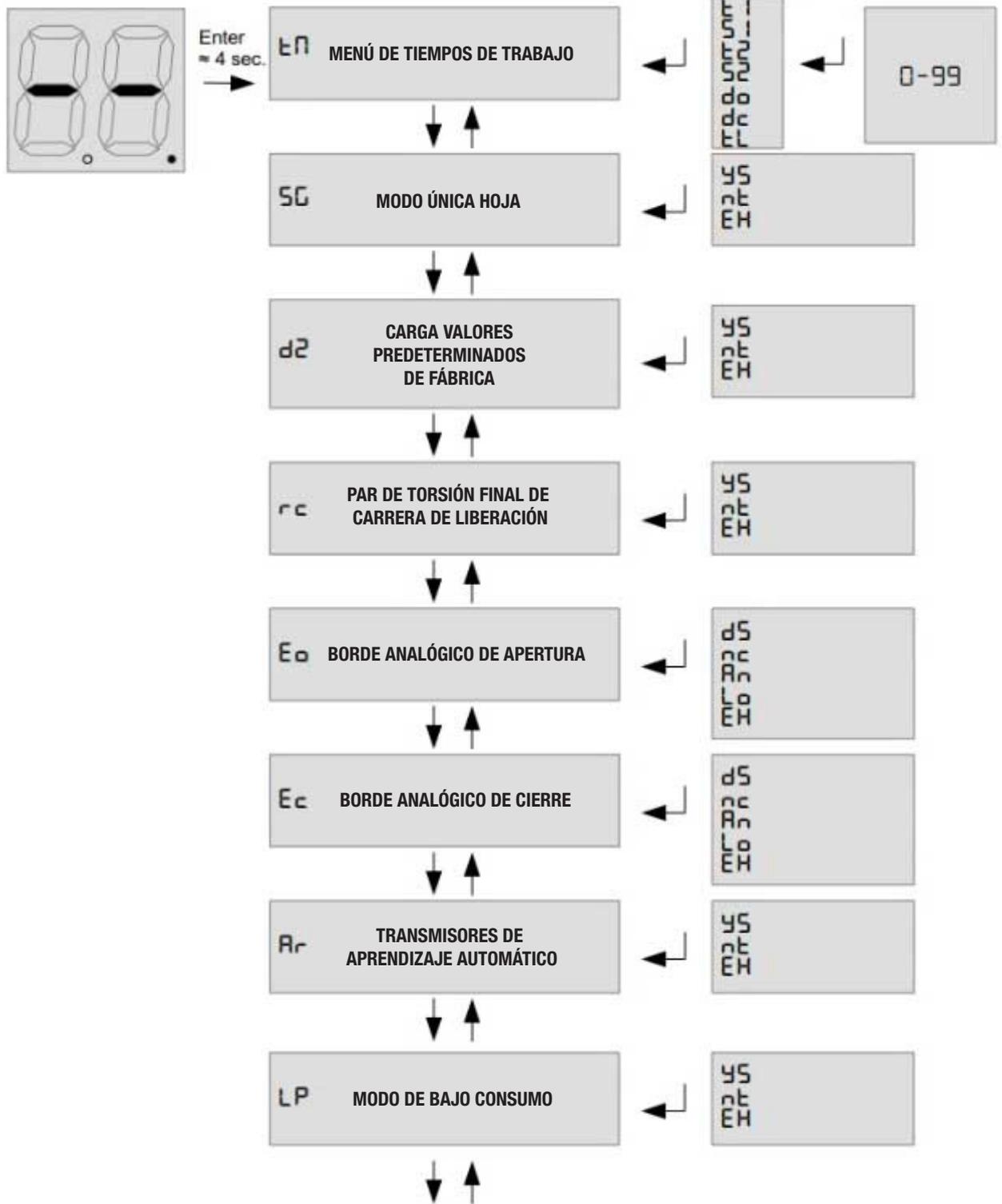
c 2 Cerrar motor 2

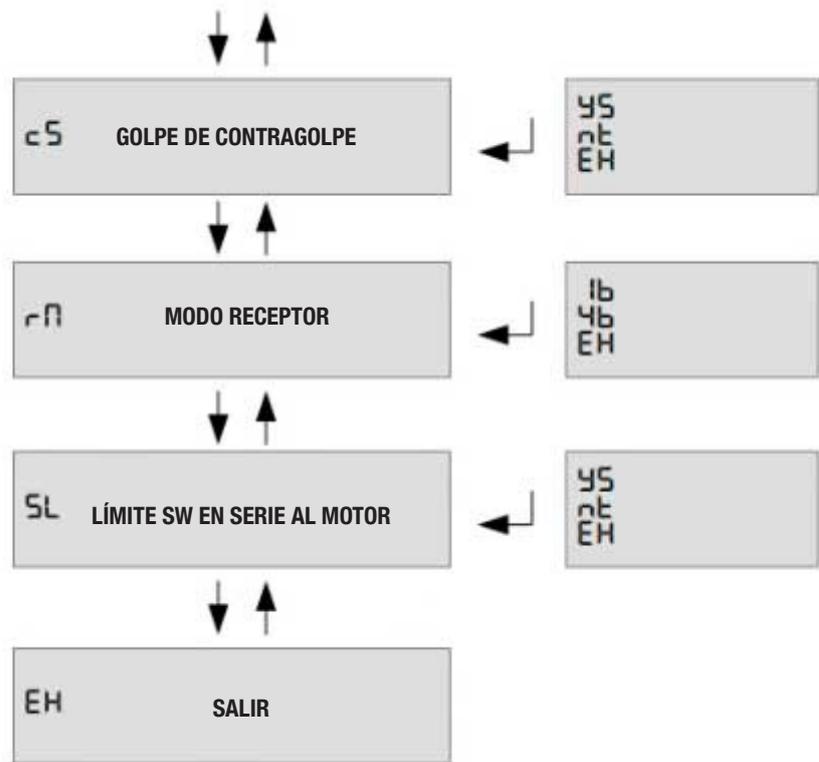
EH Salida

Mantenga pulsado enter para arrancar el motor seleccionado en modo hombre muerto.

PROGRAMACIÓN DE LA PLACA
Menú avanzado

Pulse el botón Enter hasta que en la pantalla se muestre **EΠ**. Con arriba/abajo es posible seleccionar todos los elementos de este menú. Para salir de este menú, seleccione **EΠ** o presione hacia arriba y hacia abajo al mismo tiempo. Después de 20 segundos sin acciones, la unidad de control sale sola de este menú.





⌘ Menú tiempos de trabajo:

En este menú es posible modificar los tiempos de trabajo de la central:

- ⌘1 Tiempo de trabajo motor 1
- 51 Hora de arranque ralentización motor 1
- ⌘2 Tiempo de trabajo motor 2
- 52 Hora de arranque ralentización motor 2
- ⌘0 Apertura retardada motores
- ⌘c Retraso en el cierre de los motores
- ⌘L Tiempo de activación de la cerradura eléctrica
- EH Sale del menú avanzado

Una vez seleccionado el tiempo de trabajo a modificar, use arriba/abajo para modificarlo de 0 a 99 segundos. Pulse Intro para confirmar. Para salir sin modificaciones, seleccione EH o presione al mismo tiempo hacia arriba y hacia abajo.

5⌘ Modo única hoja:

En este menú es posible verificar o configurar si la puerta funciona en modo hoja simple (motor 2). Use arriba/abajo para elegir sí (45), no (ñt) o salir (EH). Presionar enter para confirmar.

⌘2 Cargar valores predeterminados:

Eligiendo este menú y confirmando con sí (45), la central vuelve a los valores de fábrica.

⌘c Par de liberación en el extremo de trabajo:

Habilitando esta función, los motores invierten la dirección por un tiempo para liberar el par al final del trabajo. Usar arriba/abajo para elija sí (45), no (ñt) o salir (EH). Pulse Intro para confirmar.

⌘0 Modo de borde analógico de apertura:

En este menú es posible configurar el borde de apertura como deshabilitado (d5), normalmente cerrado (nc), analógico 8K2 (Rn) o límite interruptor abierto 1 (L0).

⌘c Modo de flanco analógico de cierre:

En este menú es posible configurar el borde de cierre como deshabilitado (d5), normalmente cerrado (nc), analógico 8K2 (Rn) o límite interruptor abierto 2 (L0).

R- Habilitar transmisores automáticos inclinados:

Habilitando esta función es posible insertar nuevos transmisores sin acceder al menú base. Consulte "Aprendizaje automático de transmisores".

LP Habilitar modo de bajo consumo:

En este menú puede habilitar el modo de bajo consumo. Atención: cuando esta función está habilitada, la pantalla no mostrara el estado de entrada (Display apagado en stand-by).

c5 Habilitar carrera de contragolpe:

En este menú se puede habilitar la carrera de inicio para desbloquear la cerradura eléctrica y la carrera final para bloquearla.

rñ Modo receptor:

En este menú es posible configurar el modo operativo del receptor:

1b: el botón de cada transmisor se aprende por separado.

4b: los 4 botones del transmisor se aprenden juntos y se configuran automáticamente para funciones de apertura, cierre, peatonal y deténgase.

SL Modo de interruptores de límite:

Habilitando esta función (5) es posible gestionar los fines de carrera en serie a los motores. Una vez que la unidad de control no puede detecta corriente a través del motor, lo detecta como final de rango.

CONFIGURACIÓN POR DEFECTO

Aquí sigue la lista de configuraciones predeterminadas, el mismo conjunto después de un comando d2 del menú avanzado.

PARAMETROS	DEFECTOS
0L Lógica de funcionamiento _____	5t
SP Tiempo de pausa _____	10
SG Modo de puerta única _____	nt
r c Par de liberación en el extremo de cierre _____	nt
Rr Transmisores de aprendizaje automático _____	nt
c5 Golpe de contragolpe _____	nt
Eo Borde de apertura _____	d5
Ec Borde de cierre _____	d5
SL Límite sw en serie al motor _____	nt
rñ Modo receptor _____	1b
LP Baja potencia _____	nt
E E2 Tiempo de trabajo del motor _____	30
S S2 Tiempo de desaceleración del motor _____	20
do Retraso en la apertura de las hojas _____	02
dc Retardo de cierre de las hojas _____	05
EL Tiempo de activación de la cerradura eléctrica _____	02